情報関係基礎 第3問・第4問は、いずれか1問を選択し、解答しなさい。

第3問 (選択問題) 次の文章を読み,下の問い(問1~3)に答えよ。(配点 35)

白マス(道)と黒マス(壁)で構成された図1のような迷路を解きたい。このような迷路では、すべての袋小路を黒く塗ることによって、スタート(S)からゴール(G)までの道が、図2のように白いままのマスとして浮き出る。なお、図2では、わかりやすくなるように、塗ったマスを灰色で示している。

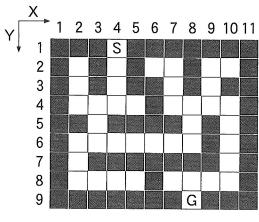


図1 迷路の例題

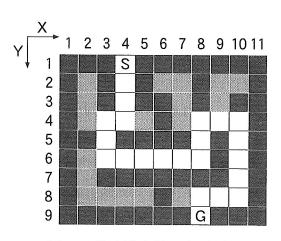


図2 袋小路を塗った迷路

いろいろな迷路について袋小路を黒く塗る手順を 考える。ここで取り扱う迷路では、スタートとゴー ルが外周上に配置され、それら以外の外周は壁とす る。また、道は縦横方向にのみ進むことができ、斜 めに進むことはできない。スタートとゴールを結ぶ 道は必ず存在するものとする。ただし、図3に示す ような環状の道や2×2以上の道、孤立した道は考 慮しない。

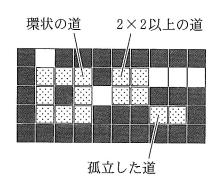


図3 考慮しない道の例

以降では、一つのマスを座標x、yを用いてマス(x,y)で表す。図1の9行11列の迷路ではスタートはマス(4,1)に、ゴールはマス(8,9)にある。

学習指導要領(3)- 思・判・表 - ウ 学習内容(3)- ウ モデル化とシミュレーション

**問 1** 次の文章を読み、空欄 ア ~ ケ に当てはまる数字をマークせよ。

道のマスで、上下左右のうち三方が壁であるものを**行き止まり**と呼ぶことにする。行き止まりのマスは、袋小路の先端であり黒く塗ることができる。塗ったマスを壁として扱えば、隣接するマスが新たに行き止まりとなることがある。このように新たにできたものも含めて、すべての行き止まりを見つけて塗ることで、袋小路を塗ることができる。

すべての行き止まりを塗る方法として、次の手順1を考える。

#### 手順1 -

ステップ1:外周を除く領域(図1ではマス(2,2)~マス(10,8))について、上の行から下の行の順に、各行のマスを左から右の順に行き止まりかどうか調べ、もし行き止まりであれば塗る。最後のマスまで調べたらステップ2に進む。

**ステップ2**:ステップ1で1マスも塗られなかったら手順を終了する。そうでなければステップ1に戻る。

2回目のステップ1で最初に塗る行き止まりはマス(9,2)である。2回目のステップ1で塗られるマスの総数は # 個である。3回目にステップ1を行ったときに、最初に塗る行き止まりはマス( ク , ケ )である。7回目にステップ1を行ったときに1マスも塗られないため、手順を終了する。

学習指導要領(3)- 知・技 - イ 学習指導要領(3)- 思・判・表 - イ 学習内容(3)- イ アルゴリズムとプログラム

**問 2** 次の文章を読み、空欄 **コ** ~ **ソ** に入れるのに最も適当なものを、 下のそれぞれの解答群のうちから一つずつ選べ。

手順1に従って袋小路を塗る手続きを、次ページの図5のように作成した。 変数 tate と変数 yoko には、迷路の行数と列数がそれぞれあらかじめ格納 されている。

迷路は 2 次元配列 Masu に格納されている。図4 に 示 す よ う に,配 列 の 要 素 Masu [x,y] には,マス(x,y) が壁ならば 1 が,道であれば 0 が,またスタートやゴールならば 9 があらかじめ格納されている。マスを塗ることは,対応する配列の要素の値を 1 にすることである。

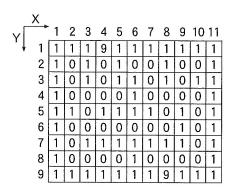
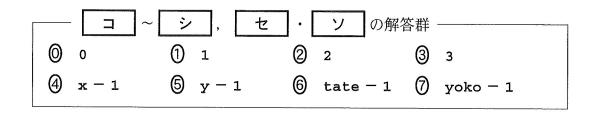


図4 数値による迷路の表現

変数 nutta は、ステップ1で行き止まりを1マスでも塗ったかどうかを示す。(05)~(06)行目では、上下左右のマスのうち壁がいくつあるかを数えることで、着目しているマスが行き止まりかどうかを判定している。(12)~(21)行目では、壁を黒マス、道およびスタートとゴールを白マスとして迷路を表示する。



- ス の解答群

- 0 nutta = 0
- 0 nutta = 1

6 Masu[x,y]  $\neq$  9

```
(01) 繰り返し,
        nutta ←
(02)
        yを2から サ
                     まで1ずつ増やしながら,
(03)
           x を 2 から | シ | まで 1 ずつ増やしながら,
(04)
              s \leftarrow \text{Masu}[x - 1, y] + \text{Masu}[x + 1, y] +
(05)
                 Masu[x,y-1] + Masu[x,y+1]
                       |かつs=| セ |ならば
              もしス
(06)
                 Masu[x,y] \leftarrow \boxed{y}, nutta \leftarrow 1
(07)
              を実行する
(80)
           を繰り返す
(09)
        を繰り返す
(10)
     を, nutta = 0 になるまで実行する
(11)
     yを1からtateまで1ずつ増やしながら,
(12)
        xを1からyokoまで1ずつ増やしながら、
(13)
           もし Masu[x,y] = 1 ならば
(14)
              "■"を改行なしで表示する
(15)
           を実行し、そうでなければ
(16)
              "口"を改行なしで表示する
(17)
(18)
           を実行する
        を繰り返す
(19)
        改行を表示する
(20)
     を繰り返す
(21)
```

図5 手順1に従って袋小路を塗る手続き

学習指導要領(3)- 知・技 - イ 学習指導要領(3)- 思・判・表 - イ 学習内容(3)- イ アルゴリズムとプログラム

問3 次の文章を読み、空欄 夕 ~ 二 に入れるのに最も適当なものを、 次ページのそれぞれの解答群のうちから一つずつ選べ。

手順1では、すべての袋小路を塗り終わるまで何度もステップ1を繰り返さなければならない。そこで、外周を除く領域をひととおり調べる間に、すべての袋小路を塗る手順2を考える。この手順では、行き止まりを見つけたら、その分岐点に到達するまで新たにできた行き止まりを連続して塗る。

### - 手順2 —

ステップ1:外周を除く領域について、上の行から下の行の順に、各行のマスを左から右の順に着目する。そのたびにステップ2に進む。

ステップ2:もし着目したマスが行き止まりであればそのマスを塗り、ステップ3に進む。そうでなければステップ1を再開する。

ステップ3:着目したマスの上下左右に隣接するマスのうち,新たに行き 止まりになった可能性のあるマスに着目する。ステップ2に進む。

手順2に従って袋小路を塗る手続きを、次ページの図6のように作成した。 ステップ3において、新たに行き止まりになった可能性のあるマスの座標は、現在着目しているマスの座標の値を縦方向あるいは横方向に1増減することで得られる。この処理は図6の(06)~(08)行目で行われている。縦横方向の増減値dj,diは、着目しているマスの上下左右のマスの値を利用すれば求まる。上下左右のマスの値と縦横方向の増減値との関係を表1に示す。

図6の手続きを実行すると、図5の手続きと同じ結果が得られた。

上	下	左	右	縦方向の増減値	横方向の増減値
1	1	1	0	0	+ 1
1	1	0	1	0	<del>-</del> 1
1	0	1	1	+ 1	0
0	1	1	1	<del>-</del> 1	0

表1 上下左右のマスの値と縦横方向の増減値の関係

```
(01) yを2から サ
                   まで1ずつ増やしながら,
        xを2から シ まで1ずつ増やしながら,
(02)
                      j ←
(03)
                  かつ Masu[i + 1,j] + Masu[i - 1,j] +
(04)
                     Masu[i,j+1] + Masu[i,j-1] =
                            の間,
                        セ
               Masu[i,j]←
(05)
               di \leftarrow Masu[i-1,j]-
(06)
               dj \leftarrow Masu[i,j-1]-
(07)
(80)
            を繰り返す
(09)
         を繰り返す
(10)
     を繰り返す
(11)
(12)
      (図5の(12)~(21)と同じ)
(21)
```

図6 手順2に従って袋小路を塗る手続き

